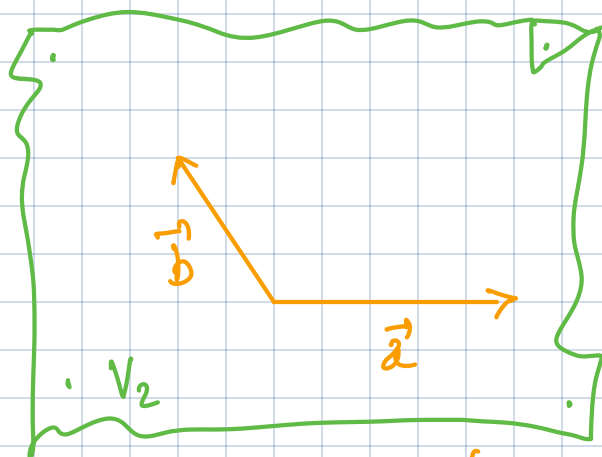


Bases de V_2

24.09.24

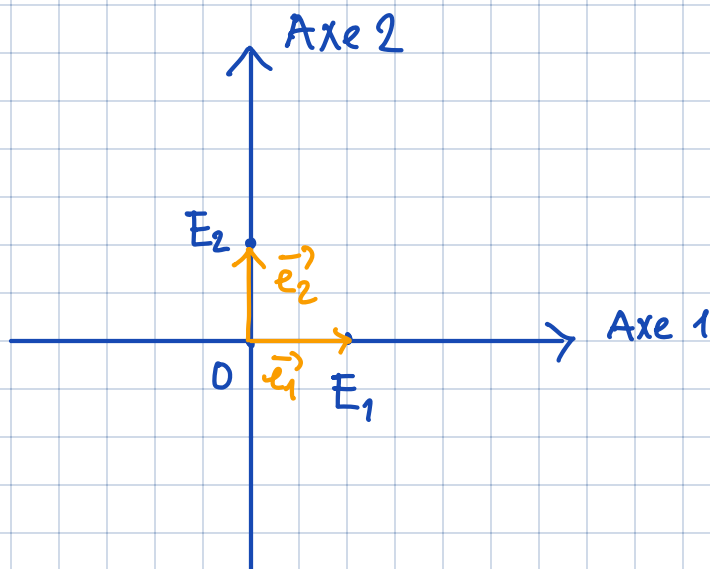
Une base, notée \mathcal{B} , est un couple de vecteurs linéairement indépendants.



$$\mathcal{B} = (\vec{a}, \vec{b})$$

Dans l'écriture $\mathcal{B} = (\vec{a}, \vec{b})$, l'ordre des vecteurs est important.

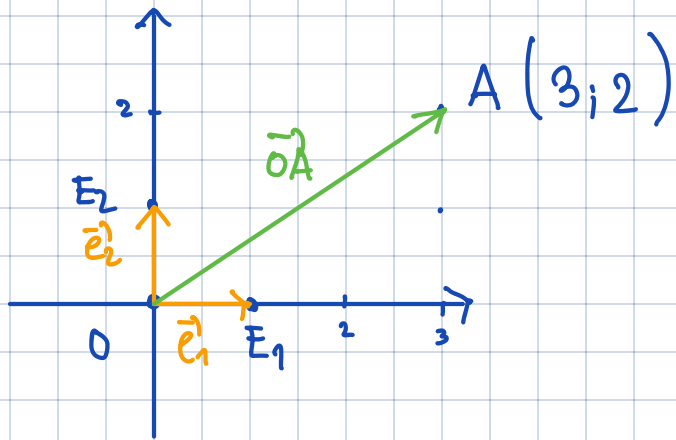
Soit $R = (O, E_1, E_2)$ un repère orthonormé.



Avec ce repère, on définit une base :

$$\vec{e}_1 = \overrightarrow{OE_1} \quad \text{et} \quad \vec{e}_2 = \overrightarrow{OE_2}$$

$$R = (0, E_1, E_2) \Leftrightarrow \mathcal{B} = \left(\underbrace{\vec{OE}_1}_{\vec{e}_1}, \underbrace{\vec{OE}_2}_{\vec{e}_2} \right)$$



$$\vec{OA} = 3 \vec{e}_1 + 2 \vec{e}_2 = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix}$$

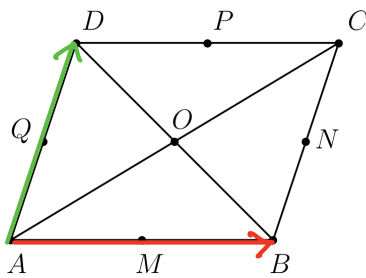
3 et 2 sont les composantes du vecteur \vec{OA} dans la base \mathcal{B} .

Si je prends la base $\mathcal{B}^* = (\vec{e}_2, \vec{e}_1)$, le

vecteur $\vec{OA} = \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix}_{\mathcal{B}^*}$

$$\begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix}_{\mathcal{B}} = \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix}_{\mathcal{B}^*}$$

1.2.5 Les points M , N , P et Q sont les milieux des côtés du parallélogramme $ABCD$.



a) Donner, dans la base $\mathfrak{B}_1 = (\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AD})$, les composantes des vecteurs \overrightarrow{AM} , \overrightarrow{AQ} , \overrightarrow{AN} , \overrightarrow{AP} , \overrightarrow{AO} , \overrightarrow{OB} , \overrightarrow{QP} et \overrightarrow{CM}

$$\overrightarrow{AB} = 1 \cdot \overrightarrow{AB} + 0 \cdot \overrightarrow{AD} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\overrightarrow{AD} = 0 \cdot \overrightarrow{AB} + 1 \cdot \overrightarrow{AD} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\overrightarrow{AN} = \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BN} = \overrightarrow{AB} + \frac{1}{2} \overrightarrow{AD} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1/2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0.5 \end{pmatrix}$$