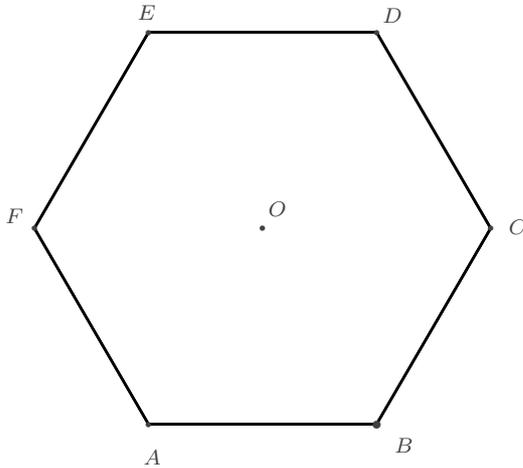


## Géométrie vectorielle – Série 2

## Exercice 1

Soit  $ABCDEF$  un hexagone régulier de centre  $O$ . Donner les composantes des vecteurs

$$\overrightarrow{BA}, \overrightarrow{AE}, \overrightarrow{EC} \text{ et } \overrightarrow{OB}$$



- a) dans la base  $\mathfrak{B}_1 = (\overrightarrow{OA}; \overrightarrow{OB})$   
 b) dans la base  $\mathfrak{B}_2 = (\overrightarrow{EF}; \overrightarrow{ED})$

## Exercice 2

Relativement à une base  $\mathcal{B}$  de  $V_2$ , on donne les vecteurs

$$\vec{a} = \begin{pmatrix} 3 \\ -4 \end{pmatrix} \quad \vec{b} = \begin{pmatrix} 1.5 \\ -4.5 \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad \vec{c} = \begin{pmatrix} -6 \\ 4 \end{pmatrix}$$

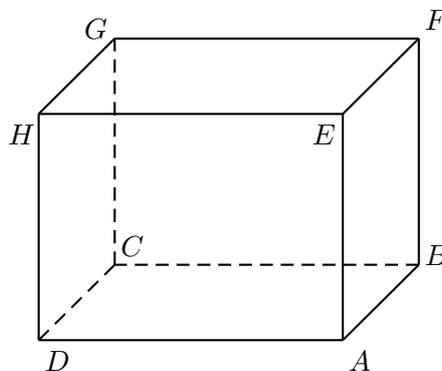
Calculer les composantes du vecteur  $\vec{u} = 4 \cdot \vec{a} - 3 \cdot \vec{c} + \frac{2}{3} \cdot \vec{b}$ .

## Exercice 3

On considère le parallélépipède  $ABCD EFGH$  représenté sur la figure. Déterminer si les trois vecteurs

$$\overrightarrow{GE}, \overrightarrow{DB} \text{ et } \overrightarrow{CD}$$

sont coplanaires. Si tel est le cas, exprimer le premier vecteur comme combinaison linéaire des deux autres. Dans le cas contraire, justifier brièvement.



**Exercice 4**

Soit le point du plan  $A(-4; 10)$ .

Calculer les coordonnées du point  $M$  sachant que  $\overrightarrow{MA} = \begin{pmatrix} 3 \\ -4 \end{pmatrix}$ .

**Exercice 5**

Dans une base  $\mathcal{B}$  de  $V_3$ , on donne les vecteurs

$$\vec{a} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \vec{b} = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \vec{c} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad \vec{v} = \begin{pmatrix} 10 \\ 5 \\ -3 \end{pmatrix}$$

- Exprimer  $\vec{u} = \vec{a} - 2 \cdot \vec{b} + 3 \cdot \vec{c}$  dans la base  $\mathcal{B}$ .
- Montrer que  $\mathcal{B}_1 = (\vec{a}, \vec{b}, \vec{c})$  est une base de  $V_3$ .
- Exprimer  $\vec{b}$  dans la base  $\mathcal{B}_1$ .
- Exprimer  $\vec{u} = \vec{a} - 2 \cdot \vec{b} + 3 \cdot \vec{c}$  dans la base  $\mathcal{B}_1$ .
- Exprimer  $\vec{v}$  dans la base  $\mathcal{B}_1$ .

## **Solutions**

**Exercice 1**

**Exercice 2**

**Exercice 3**