

# Diagonalisation

## Définition 6.1

Une matrice  $D = (d_{ij}) \in M_{n \times n}(\mathbb{R})$  est dite **diagonale** si  $d_{ij} = 0$  pour tout  $i \neq j$ .

Un endomorphisme  $h$  d'un espace vectoriel  $V$  de dimension finie est dit **diagonalisable** s'il existe une base de  $V$  relativement à laquelle la matrice représentant  $h$  est diagonale.

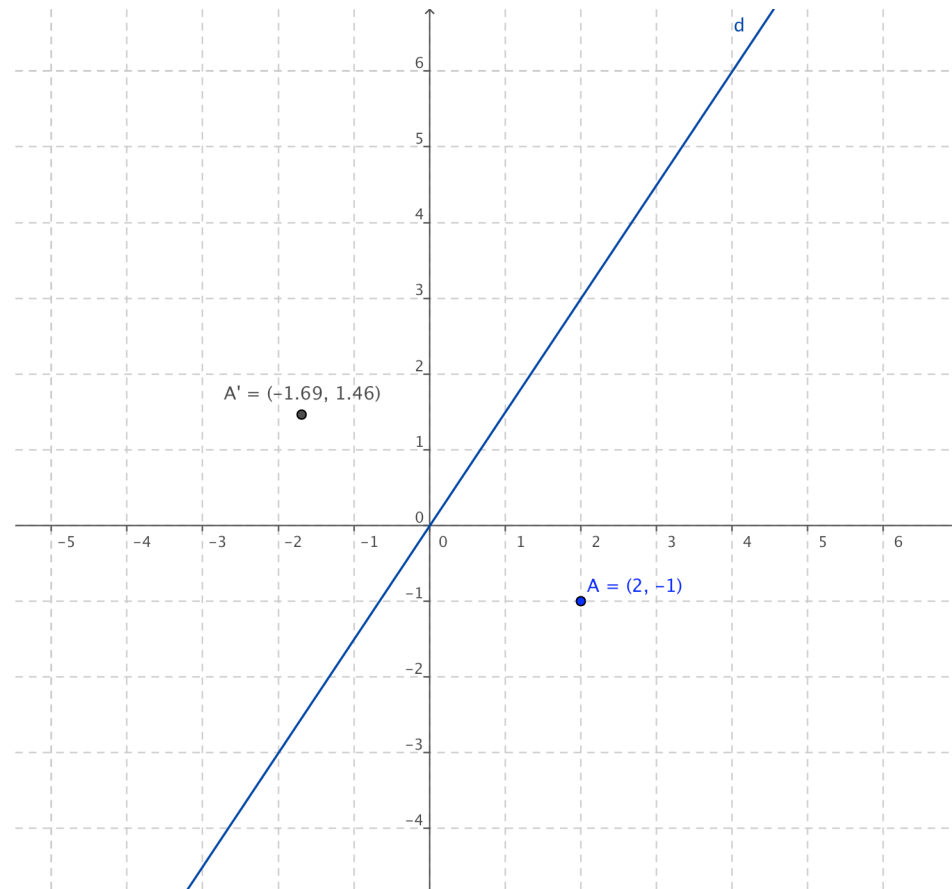
## Exemple

Dans  $\mathbb{R}^2$  muni de la base canonique, considérons la symétrie axiale d'axe la droite  $(d): 3x - 2y = 0$ .

Quelle est la matrice de cette application ?

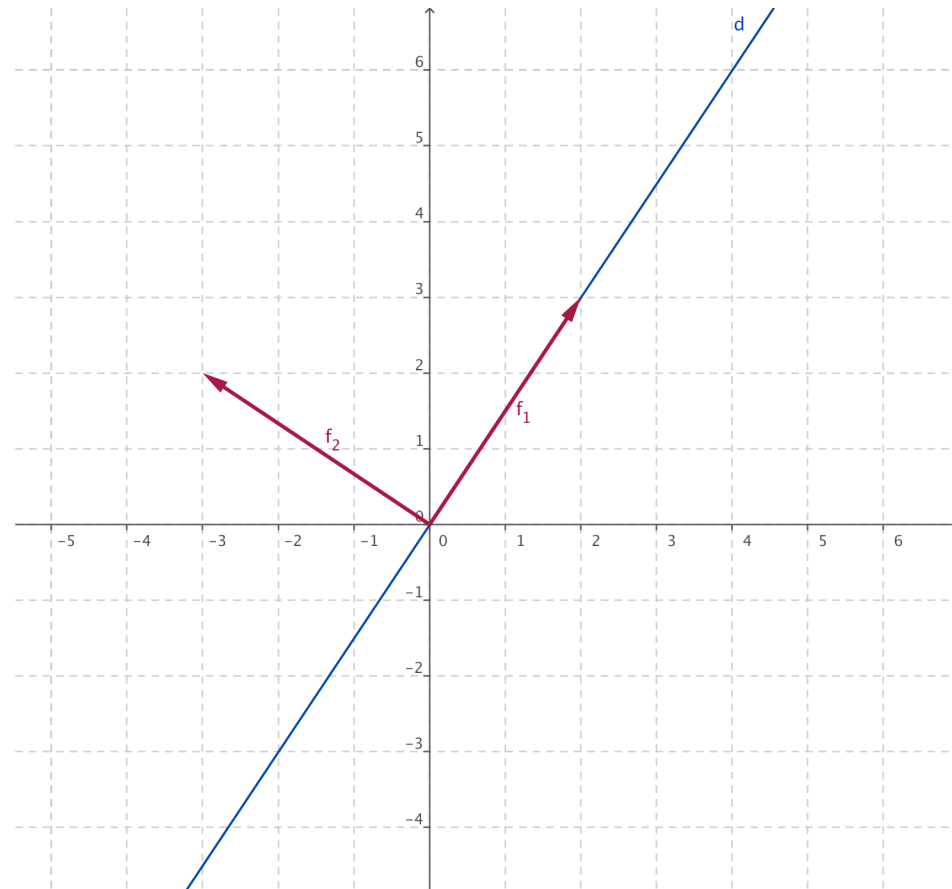
Notons  $f$  cette symétrie et  $B$  la base canonique.

Nous voyons que  $f((2; -1)) \cong (-1,69; 1,46)$ .



Si  $P$  est un point de  $d$ ,  $f(P) = P$ .

Considérons la base  $B^* = ((2;3), (-3;2))$ .



$$f((2;3)) = (2;3) \text{ et } f((-3;2)) = (3;-2).$$

La matrice de  $f$  dans cette base s'écrit :  $F^* = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$ .

Les matrices de passage s'écrivent  $P = \begin{pmatrix} 2 & -3 \\ 3 & 2 \end{pmatrix}$  et  $P^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{2}{13} & \frac{3}{13} \\ \frac{-3}{13} & \frac{2}{13} \end{pmatrix}$

$$\begin{array}{ccc}
 & F = (?) & \\
 & \begin{pmatrix} \mathbb{R}^2, \mathcal{B}_{\mathbb{R}^2} \end{pmatrix} & \rightarrow & \begin{pmatrix} \mathbb{R}^2, \mathcal{B}_{\mathbb{R}^2} \end{pmatrix} \\
 P = \begin{pmatrix} 2 & -3 \\ 3 & 2 \end{pmatrix} & \uparrow & & \downarrow & P^{-1} = \begin{pmatrix} 2/13 & 3/13 \\ -3/13 & 2/13 \end{pmatrix} \\
 & \begin{pmatrix} \mathbb{R}^2, \mathcal{B}_{\mathbb{R}^2}^* \end{pmatrix} & \rightarrow & \begin{pmatrix} \mathbb{R}^2, \mathcal{B}_{\mathbb{R}^2}^* \end{pmatrix} \\
 & F^* = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} & & & 
 \end{array}$$

$$\text{Ainsi : } F = P \cdot F^* \cdot P^{-1} = \begin{pmatrix} 2 & -3 \\ 3 & 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \frac{2}{13} & \frac{3}{13} \\ \frac{-3}{13} & \frac{2}{13} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{-5}{13} & \frac{12}{13} \\ \frac{12}{13} & \frac{5}{13} \end{pmatrix}.$$

## Théorème 6.1

Soit  $V$  un espace vectoriel de dimension finie et  $h$  un endomorphisme de  $V$ .

**$h$  est diagonalisable si et seulement s'il existe une base de  $V$  formée de vecteurs propres de  $h$ .**

## Théorème 6.2

Soit  $V$  un espace vectoriel de dimension finie  $m$  et  $h$  un endomorphisme de  $V$ .

- 1)  $h$  possède au plus  $m$  valeurs propres distinctes.
- 2) La dimension de l'espace propre  $E_\lambda$  associé à la valeur propre  $\lambda$  est inférieure ou égale à la multiplicité de  $\lambda$  dans le polynôme caractéristique.
- 3) Si  $\lambda_1$  et  $\lambda_2$  sont deux valeurs propres distinctes alors les sous-espaces propres correspondants sont tels que  $E_{\lambda_1} \cap E_{\lambda_2} = \{0\}$ .

4) Des vecteurs propres  $u_1, u_2, \dots, u_p$  associés à  $p$  valeurs propres distinctes deux à deux forment une famille libre de  $V$ .

### Corollaire 6.3

Soit  $V$  un espace vectoriel de dimension finie  $m$  et  $h$  un endomorphisme de  $V$ .

Si  $h$  possède  $m$  valeurs propres distinctes, alors  $h$  est diagonalisable.

### Théorème 6.4

Soit  $V$  un espace vectoriel de dimension finie  $m$  et  $h$  un endomorphisme de  $V$ .

Si  $h$  admet  $p$  valeurs propres  $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_p$  distinctes 2 à 2 dont les sous-espaces propres  $E_{\lambda_i}$  sont tels que  $\dim(E_{\lambda_1}) + \dots + \dim(E_{\lambda_p}) = m$ , alors  $f$  est diagonalisable.