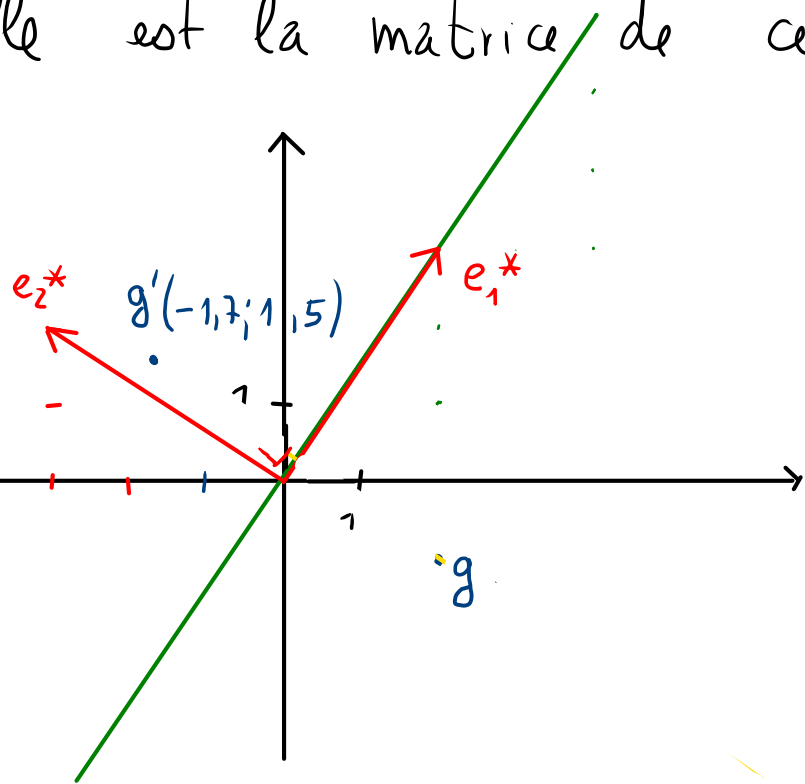


Introduction à la diagonalisation

Considérons la symétrie axiale de \mathbb{R}^2 d'axe (d): $3x - 2y = 0$

Soit $B = (e_1, e_2)$ la base canonique.

Quelle est la matrice de cette application linéaire.



Soit $g = (2; -1)$

Soit $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ cette symétrie.

Par dessin $f(2; -1) \cong (-1,7; 1,5)$

Exprimons cette symétrie par rapport à une base "sympathique":

Soit $e_1^* = (2; 3)$ et $e_2^* = (-3, 2)$

On a $f(e_1^*) = e_1^*$ et $f(e_2^*) = -e_2^*$

Exprimons dans la base $B^* = (e_1^*, e_2^*)$: $F^* = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}_{B^*}^{B^*}$

Nous représentons la situation par un schéma :

$$\begin{array}{ccc}
 (\mathbb{R}^2, \mathcal{B}) & \xrightarrow{F} & (\mathbb{R}^2, \mathcal{B}) \\
 P \uparrow & & \downarrow P^{-1} \\
 (\mathbb{R}^2, \mathcal{B}^*) & \xrightarrow{F^*} & (\mathbb{R}^2, \mathcal{B}^*)
 \end{array}
 \quad \text{où } F \in M_{2 \times 2}(\mathbb{R}) \text{ qu'on cherche}$$

$$\text{où } F^* = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}_{\mathcal{B}^*}$$

P est la matrice de changement de base de \mathcal{B}^* à \mathcal{B} .

$$P = \begin{pmatrix} 2 & -3 \\ 3 & 2 \end{pmatrix}$$

$$\left[\begin{array}{l}
 t = \begin{pmatrix} -2 \\ 4 \end{pmatrix}_{\mathcal{B}^*} = -2e_1^* + 4e_2^* \\
 = -2 \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix} + 4 \begin{pmatrix} -3 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{array}{l} \underline{-2 \cdot 2 + 4 \cdot (-3)} \\ \underline{-2 \cdot 3 + 4 \cdot 2} \end{array} \\
 = \begin{pmatrix} \underline{2} & \underline{-3} \\ \underline{3} & \underline{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -2 \\ 4 \end{pmatrix} \\
 = \begin{pmatrix} - \\ - \end{pmatrix}_{\mathcal{B}}
 \end{array} \right]$$

CRM

Calculons $P^{-1} = \frac{1}{13} \begin{pmatrix} 2 & 3 \\ -3 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{2}{13} & \frac{3}{13} \\ -\frac{3}{13} & \frac{2}{13} \end{pmatrix}$

Si $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$, alors $A^{-1} = \frac{1}{\text{Det}(A)} \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}$ avec $\text{Det}(A) = ad - bc$.

Ainsi $F^* = P^{-1} F P$ ou $F = P \cdot F^* \cdot P^{-1}$

Calculons : $F = \begin{pmatrix} 2 & -3 \\ 3 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{2}{13} & \frac{3}{13} \\ -\frac{3}{13} & \frac{2}{13} \end{pmatrix}$

$$= \begin{pmatrix} 2 & 3 \\ 3 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{2}{13} & \frac{3}{13} \\ -\frac{3}{13} & \frac{2}{13} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{4-9}{13} & \frac{6+6}{13} \\ \frac{6+6}{13} & \frac{9-4}{13} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{-5}{13} & \frac{12}{13} \\ \frac{12}{13} & \frac{5}{13} \end{pmatrix}_{\mathcal{B}}$$

$$f((2; -1)) = f\left(\begin{pmatrix} 2 \\ -1 \end{pmatrix}_{\mathcal{B}}\right) = \begin{pmatrix} \frac{-5}{13} & \frac{12}{13} \\ \frac{12}{13} & \frac{5}{13} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{-10-12}{13} \\ \frac{24-5}{13} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{-22}{13} \\ \frac{19}{13} \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} -1,69 \\ 1,46 \end{pmatrix}$$

Quelle est la matrice de la symétrie d'axe (d): $4x + 3y = 0$?

$$e_1^* = (-3, 4), e_2^* = (4, 3), \quad F^* = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

$$P = \begin{pmatrix} -3 & 4 \\ 4 & 3 \end{pmatrix}, \quad P^{-1} = \frac{1}{25} \begin{pmatrix} -3 & 4 \\ 4 & 3 \end{pmatrix}$$

$$F = P \cdot F^* \cdot P^{-1} = \underline{\underline{\begin{pmatrix} -7/25 & -24/25 \\ -24/25 & 7/25 \end{pmatrix}}}$$

$$d: \underline{ax} + \underline{by} + c = 0$$

$$\vec{h} = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$$

$$\vec{d} = \begin{pmatrix} b \\ -a \end{pmatrix}$$

