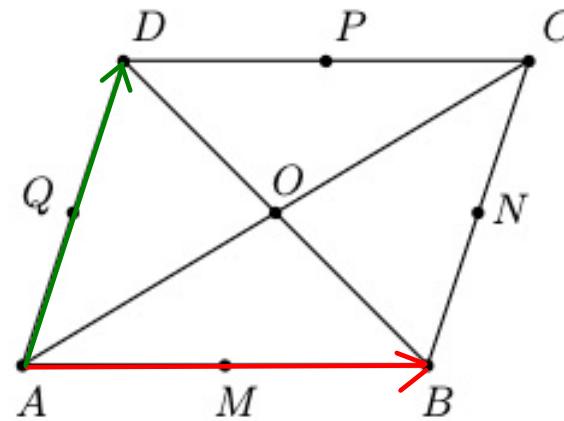


1.2.5 Les points M , N , P et Q sont les milieux des côtés du parallélogramme $ABCD$.



a) Donner, dans la base $\mathfrak{B}_1 = (\overrightarrow{AB}; \overrightarrow{AD})$, les composantes des vecteurs \overrightarrow{AB} , \overrightarrow{AD} , \overrightarrow{AM} , \overrightarrow{AQ} , \overrightarrow{AN} , \overrightarrow{AP} , \overrightarrow{AO} , \overrightarrow{OB} , \overrightarrow{QP} et \overrightarrow{CM}

$$\overrightarrow{AB} = 1 \cdot \overrightarrow{AB} + 0 \cdot \overrightarrow{AD} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

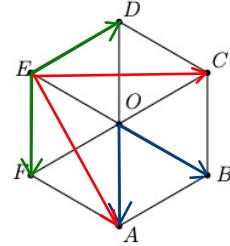
$$\overrightarrow{AD} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\overrightarrow{AM} = \frac{1}{2} \cdot \overrightarrow{AB} + 0 \cdot \overrightarrow{AD} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} \overrightarrow{AN} &= 1 \cdot \overrightarrow{AB} + \frac{1}{2} \cdot \overrightarrow{AD} = \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BN} = \overrightarrow{AB} + \frac{1}{2} \overrightarrow{BC} = \overrightarrow{AB} + \frac{1}{2} \overrightarrow{AD} \\ &= \begin{pmatrix} 1 \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix} \end{aligned}$$

1.2.6 Soit $ABCDEF$ un hexagone régulier de centre O . Donner les composantes des vecteurs

$$\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{CB}, \overrightarrow{FA}, \overrightarrow{EA}, \overrightarrow{EC}, \overrightarrow{DB}, \overrightarrow{EB}, \overrightarrow{OA}, \overrightarrow{OB}, \overrightarrow{OC}, \overrightarrow{OD}, \overrightarrow{OE}$$



- a) dans la base $\mathfrak{B}_1 = (\overrightarrow{OA}; \overrightarrow{OB})$
- b) dans la base $\mathfrak{B}_2 = (\overrightarrow{EF}; \overrightarrow{ED})$
- c) dans la base $\mathfrak{B}_3 = (\overrightarrow{EA}; \overrightarrow{EC})$
- d) dans la base $\mathfrak{B}_4 = (\overrightarrow{OE}; \overrightarrow{AB})$

2) $\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{OB} - \overrightarrow{OA} = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix} ; \quad \overrightarrow{CB} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$

$$\overrightarrow{DB} = \overrightarrow{DO} + \overrightarrow{OB} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} ;$$

c) Pour résoudre ce problème, nous allons exprimer les vecteurs de la base \mathfrak{B}_1 , par rapport à la base \mathfrak{B}_3 . Puis nous ferons un changement de base.

$$\left\{ \begin{array}{l} \overrightarrow{EA} = \overrightarrow{OA} + \overrightarrow{OB} \\ \overrightarrow{EC} = -\overrightarrow{OA} + 2\overrightarrow{OB} \end{array} \right| \cdot 1 \quad \left\{ \begin{array}{l} \overrightarrow{OA} \\ \overrightarrow{OB} \end{array} \right| \cdot 2 \quad \left\{ \begin{array}{l} \overrightarrow{EA} + \overrightarrow{EC} = 3\overrightarrow{OB} \\ 2\overrightarrow{EA} - \overrightarrow{EC} = 3\overrightarrow{OA} \end{array} \right| \cdot \frac{1}{3}$$

$$\boxed{\left\{ \begin{array}{l} \overrightarrow{OA} = \frac{2}{3}\overrightarrow{EA} - \frac{1}{3}\overrightarrow{EC} \\ \overrightarrow{OB} = \frac{1}{3}\overrightarrow{EA} + \frac{1}{3}\overrightarrow{EC} \end{array} \right.}$$

$$\overrightarrow{DB} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}_{\mathfrak{B}_1} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}_{\mathfrak{B}_3}$$

$$\begin{aligned} \overrightarrow{DB} &= 1 \cdot \overrightarrow{OA} + 1 \cdot \overrightarrow{OB} = 1 \cdot \left(\frac{2}{3} \overrightarrow{EA} - \frac{1}{3} \overrightarrow{EC} \right) + 1 \left(\frac{1}{3} \overrightarrow{EA} + \frac{1}{3} \overrightarrow{EC} \right) \\ &= 1 \cdot \overrightarrow{EA} + 0 \cdot \overrightarrow{EC} \end{aligned}$$

$$\vec{OC} = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix}_{B_1}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \vec{OA} = \frac{2}{3} \vec{EA} - \frac{1}{3} \vec{EC} \\ \vec{OB} = \frac{1}{3} \vec{EA} + \frac{1}{3} \vec{EC} \end{array} \right.$$

$$\vec{OC} = -1 \cdot \vec{OA} + 1 \cdot \vec{OB}$$

$$= -1 \left(\frac{2}{3} \vec{EA} - \frac{1}{3} \vec{EC} \right) + \left(\frac{1}{3} \vec{EA} + \frac{1}{3} \vec{EC} \right)$$

$$= -\frac{2}{3} \vec{EA} + \frac{1}{3} \vec{EC} + \frac{1}{3} \vec{EA} + \frac{1}{3} \vec{EC}$$

$$= -\frac{1}{3} \vec{EA} + \frac{2}{3} \vec{EC}$$

$$\Rightarrow \vec{OC} = \begin{pmatrix} -1/3 \\ 2/3 \end{pmatrix}_{B_3}$$

Calculs avec les composantes de vecteurs

Soit $\mathcal{B} = (\vec{e}_1, \vec{e}_2)$. Dans cette base, on a
deux vecteurs $\vec{a} = \lambda_1 \vec{e}_1 + \lambda_2 \vec{e}_2 = \begin{pmatrix} \lambda_1 \\ \lambda_2 \end{pmatrix}$ et
 $\vec{b} = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \end{pmatrix}$.

$$\textcircled{1} \quad \vec{a} + \vec{b} = \begin{pmatrix} \lambda_1 \\ \lambda_2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda_1 + b_1 \\ \lambda_2 + b_2 \end{pmatrix}$$

$$\textcircled{2} \quad K \cdot \vec{a} = K \cdot \begin{pmatrix} \lambda_1 \\ \lambda_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} K\lambda_1 \\ K\lambda_2 \end{pmatrix} \quad \text{où } K \in \mathbb{R} \quad (\text{scalaire})$$